

TRASMETTITORE ATV by IZ3CTS

Software per PIC16F84 modificato da I3OIB

Visto il grande successo di questo progetto, molti ci hanno chiesto di poter aumentare i canali a disposizione. **Piero I3OIB** ha riscritto il software per il PIC per poter operare **da 1240 a 1356 MHz con passi di 4 MHz**. Per questo motivo **sono ora disponibili 40** canali selezionabili con ponticelli o con due contraves.

Frequenze: da 1200 a 1356 MHz a passi di 4.
Frequenza di lavoro: MHz = (n*4+1200)

Somma dei pesi: $n = (\text{MHz} - 1200) / 4$ "il risultato deve essere un numero intero"
 "n" è il numero selezionato sui contraves o la somma dei pesi dei pin connessi a massa,
 il risultato della somma di RB0+RB1+RB2+RB3 deve essere inferiore a 10.

N.B. Alle frequenze estreme può accadere che il PLL non agganci: in questo caso si renderà necessario modificare il circuito del VCO.

Unità

RB0 pin 6	peso 1
RB1 pin 7	peso 2
RB2 pin 8	peso 4
RB3 pin 9	peso 8

Decine

RB4 pin 10	peso 10
RB5 pin 11	peso 20

Connessioni Contraves

Decine		Unità'	
-----		-----	
RB4 pin 10 ---- 1	0	RB0 pin 6 ---- 1	
RB5 pin 11 ---- 2	10	RB1 pin 7 ---- 2	0-9
4	20	RB2 pin 8 ---- 4	
8	30	RB3 pin 9 ---- 8	
-----		-----	
C		C	
massa		massa	
